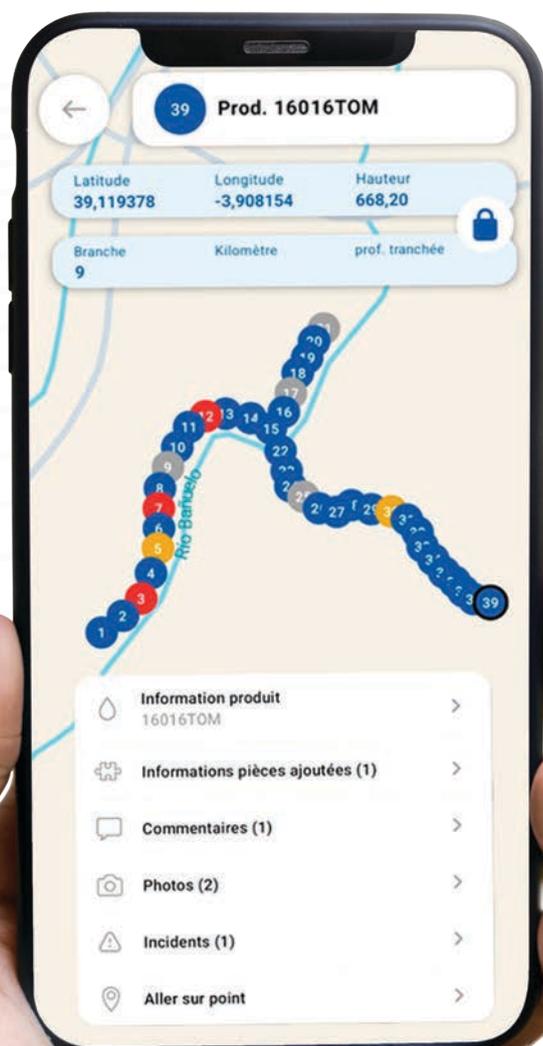


GEO TOM

La app para geolocalizar todos los elementos de una red hidráulica



Descarga la app gratis escaneando el código QR de arriba

- Creación rápida y fácil de mapas virtuales con el **trazado completo** de la red.
- Localización de todas las piezas instaladas con **total precisión** gracias al sistema de geoposicionamiento.
- Comunicación inmediata y eficaz con el equipo de **Molecor** para gestionar cualquier solicitud o incidencia.
- Gestión más sostenible de la red de tuberías, **facilitando su control** y prolongando así su vida útil.
- **Acceso inmediato** al proyecto para todos los miembros directamente involucrados, en cualquier momento y lugar.



Aprende a usar la aplicación **GEO TOM** con el tutorial en vídeo escaneando el código QR de la derecha



TOM Calculation

Servicio online de cálculo mecánico para tuberías TOM® y accesorios FITTOM®

TOM Clase 500

La gama más amplia de tuberías de PVC-O

DN90 - 1.200 mm • PN12.5, 16, 20 y 25 bar

Certificados AENOR de Producto n° 001/007104 (Loeches) y n° 001/007374 (Antequera) conforme con UNE-EN 17176-1-2 y 5.

FITTOM

Los únicos accesorios de PVC-O

DN90 - 500 mm • PN16 bar

Compatibles con TOM® (abastecimiento y reutilización), TR6® (riego) y otras tuberías de PVC



ACS



Crea tu proyecto gratis escaneando el código QR de arriba

- Permite **evaluar los esfuerzos mecánicos** que se transmiten a la tubería por la acción de diversas cargas externas.
- Plataforma funcional, interactiva e intuitiva para el **desarrollo de sus propios proyectos y cálculos**.
- Gestión y seguimiento de diferentes proyectos facilitado con la obtención de **informes completos** que incluyen los resultados de todos los cálculos realizados.
- La experiencia adquirida a lo largo de los años demuestra que los **resultados obtenidos son fiables** y útiles para los usuarios.
- Basado en las normas de referencia **ATV-DVWK-A 127E:2000** y **UNE 53331:2021**.

Descubra la guía de uso del programa **TOM Calculation** escaneando el código QR a la derecha

